

同轴度与径向跳动的关系

在形位误差测量中，同轴度与径向跳动的关系往往易混淆。如图 1 所示的工件，有人认为一当被测表面的形状误差很小时，可采用测量径向跳动的方法，在数值上取径向跳动的一半作为同轴度误差。我们认为这一提法是不妥的，理由如下：

一、同轴度与径向跳动的公差带

1、同轴度

同轴度公差带是直径为公差值 t ，且与基准轴线同轴的圆柱面内的区域。如图 1 所示。它控制了被测轴线对基准轴线的平移、倾斜或弯曲。

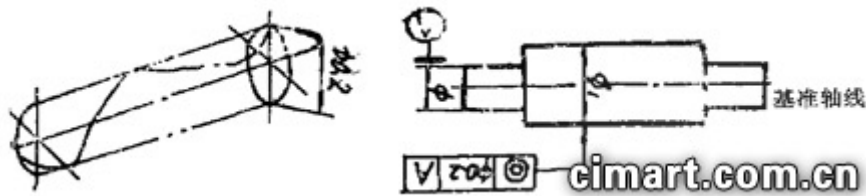


图 1

2、径向跳动

径向跳动公差带是在垂直于基准轴线的任一测量平面内，两个半径差为公差值 t ，且圆心在基准轴线上灼同心圆之间的区域。如图 2， Φd 圆柱面绕基准轴线作无轴向回转时，在任一测量平面内的径向跳动量均不得大于公差值 0.05mm 。

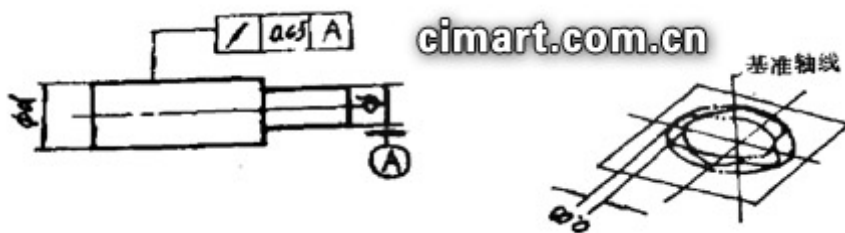


图 2

所以，同轴度与径向跳动的概念不同，但又有密切关系。同轴度是限制被测轴线偏离基准轴线的一项指标，径向跳动是一项综合性公差，它不仅控制了同轴度误差，同时 t 包含被测表面圆度误差。下面讨论一下两者在测量中反映的相互关系。

二、同轴度与径向跳动的关系

1、被测圆柱面轴线与基准圆柱面轴线同轴。

被测圆柱面轴线与基准圆柱面轴线同轴时，测量径向跳动反映被测件圆度误差。如图 3，把图 1 零件安装在两顶尖之间，在被测件回转一周过程中，指示器最大与最小值读数差即为单个测量平面上的径向跳动，按此方法，测量若干个截面，取各截面上测得的跳动量中的最大值作为该零件的径向跳动误差 $\delta_{\text{跳}}$ 。

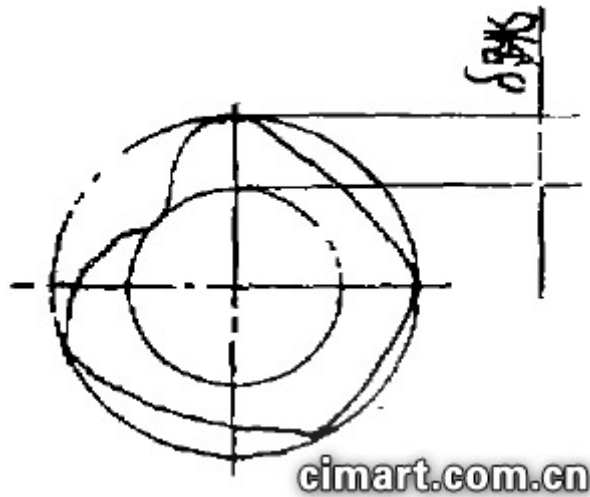


图 3

根据同轴度误差概念，作出公差带图 4，得 $\delta_{\text{同}}=0$ ， $\delta_{\text{跳}} = \delta_{\text{圆}}$

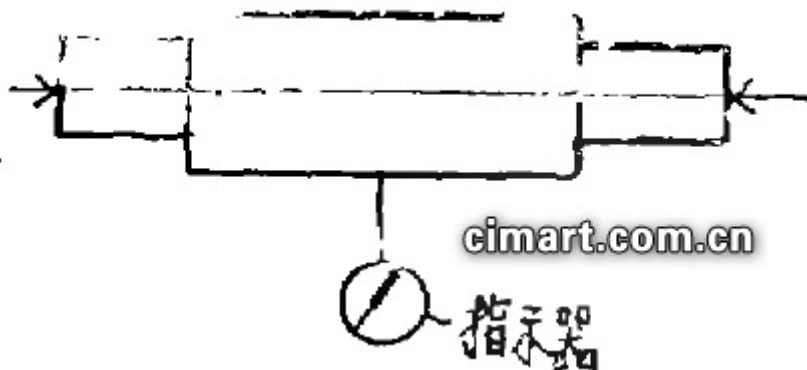


图 4

2、被测圆柱面轴面线与基准圆柱面轴线不同轴，如平移（被测表面形状误差很小，可略不计）。

测量方法如图 5 所示。将工件安装在两顶尖之间，在被测圆柱面对径方向上安装两指示器 a_1 和 a_2 ，工件旋转一周，在某一横截面上读取两指示器的差值，即为该横截面上的同轴度误差。

下面由测量结果来分析一下同轴度与径向跳动的关系 t:

1、同轴度误差

由同轴度误差概念，作出公差带图 6，图中 R_1 ——被测圆柱面半径； O_1 ——被测圆柱面圆心； O ——基准圆柱面圆心； e ——偏心距。得同轴度误差 $\delta_{同} = d = 2e$ 。

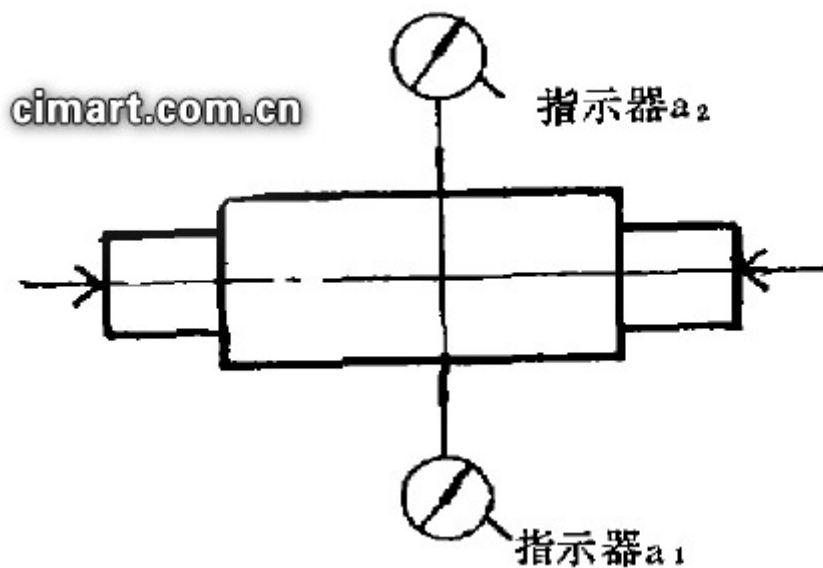


图 5

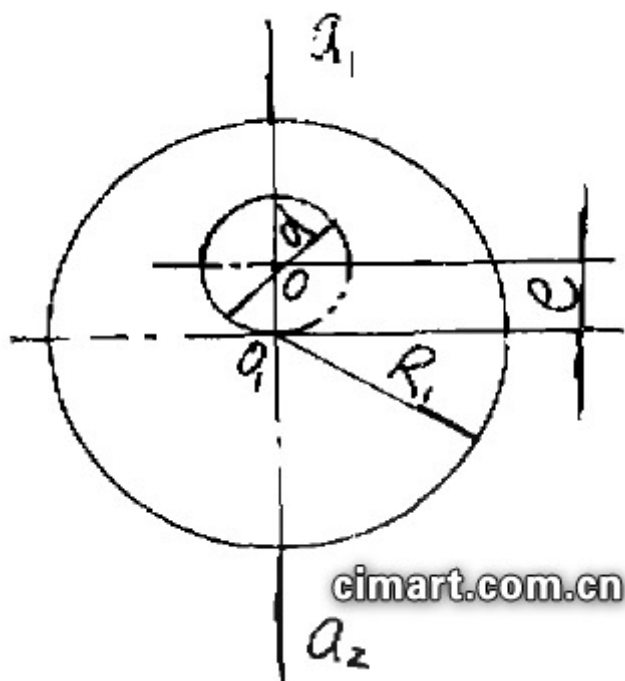


图 6

2、径向跳动误差

根据径向跳动概念，作公差带图 7。图中 R_1 ——被测圆柱面半径 J ； O_1 ——被测圆柱面圆心 I ； O ——基准圆柱面圆心 I ； e ——偏心距。

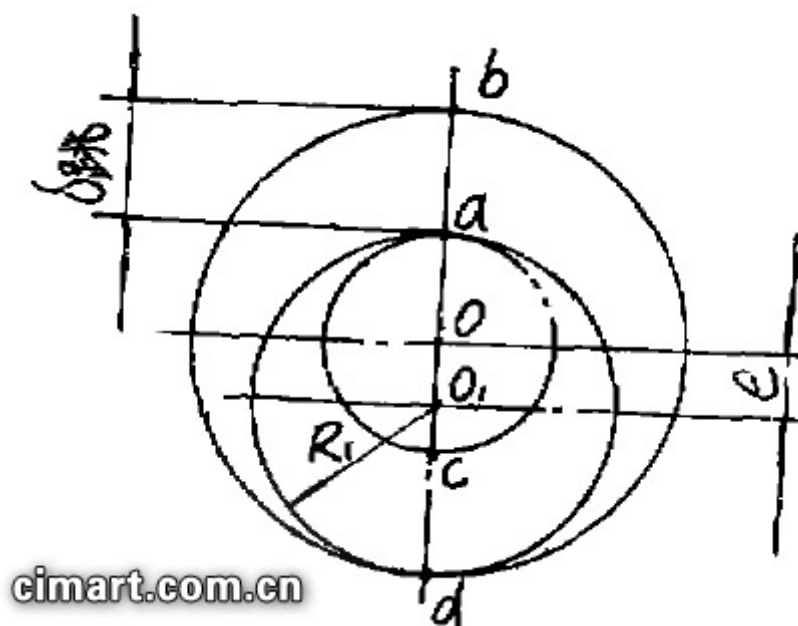


图 7

$$\therefore \begin{cases} \overline{ob} = \overline{od} = R_1 + e \\ \overline{oa} = \overline{oc} = R_1 - e \end{cases}$$

$$\therefore \text{径向跳动误差 } \delta_{\text{跳}} = \overline{ob} - \overline{oa} \\ = (R_1 + e) - (R_1 - e) = 2e$$

$$\therefore \delta_{\text{同}} = \delta_{\text{跳}} = 2e$$

图 8

由上可知，当被测表面形状误差很小时，若被测圆柱面轴线与基准圆柱面轴线同轴，则被测表面同轴度误差为零，径向跳动误差等于圆度误差，当被测表面形状误差很小（可略），若被测圆柱面轴线与基准圆柱面轴线不同轴，则被测表面存在同轴度误差和径向跳动误差，数值上两值相等，同轴度误差并不是径向跳动之半。